

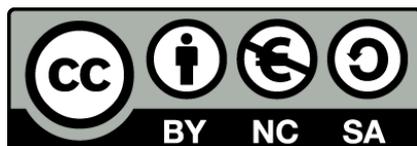


Ανώτερα Μαθηματικά II

Ενότητα 6: Διανυσματικός Διαφορικός Λογισμός

Αθανάσιος Μπράτσος

Τμήμα Ναυπηγών Μηχανικών ΤΕ



Το περιεχόμενο του μαθήματος διατίθεται με άδεια Creative Commons εκτός και αν αναφέρεται διαφορετικά



Ευρωπαϊκή Ένωση
Ευρωπαϊκό Κοινωνικό Ταμείο



ΕΠΙΧΕΙΡΗΣΙΑΚΟ ΠΡΟΓΡΑΜΜΑ
ΕΚΠΑΙΔΕΥΣΗ ΚΑΙ ΔΙΑ ΒΙΟΥ ΜΑΘΗΣΗ
επένδυση στην κοινωνία της γνώσης
ΥΠΟΥΡΓΕΙΟ ΠΑΙΔΕΙΑΣ ΚΑΙ ΘΡΗΣΚΕΥΜΑΤΩΝ
ΕΙΔΙΚΗ ΥΠΗΡΕΣΙΑ ΔΙΑΧΕΙΡΙΣΗΣ

Με τη συγχρηματοδότηση της Ελλάδας και της Ευρωπαϊκής Ένωσης



ΕΣΠΑ
2007-2013
Πρόγραμμα για την ανάπτυξη
ΕΥΡΩΠΑΪΚΟ ΚΟΙΝΩΝΙΚΟ ΤΑΜΕΙΟ

Το έργο υλοποιείται στο πλαίσιο του Επιχειρησιακού Προγράμματος «Εκπαίδευση και Δια Βίου Μάθηση» και συγχρηματοδοτείται από την Ευρωπαϊκή Ένωση (Ευρωπαϊκό Κοινωνικό Ταμείο) και από εθνικούς πόρους.

Μάθημα 6

ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΙΚΟΣ ΔΙΑΦΟΡΙΚΟΣ ΛΟΓΙΣΜΟΣ

6.1 Εισαγωγή

Στο μάθημα αυτό δίνονται οι βασικές έννοιες του Διανυσματικού Διαφορικού Λογισμού, που είναι σχετικές με τις βαθμωτές ή τις διανυσματικές συναρτήσεις μιας ή περισσότερων μεταβλητών και οι οποίες σε ορισμένες περιπτώσεις θεωρούνται σαν μια γενίκευση των μέχρι τώρα ήδη γνωστών στον αναγνώστη αντίστοιχων κανόνων του Διαφορικού Λογισμού.

6.1.1 Στοιχεία Διανυσματικού Λογισμού

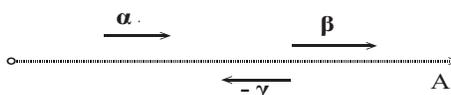
Κρίνεται σκόπιμο στο σημείο αυτό να γίνει μια υπενθύμιση ορισμένων στοιχείων της θεωρίας του Διανυσματικού Λογισμού

Ορισμός 6.1.1 - 1. Λέγεται *προσανατολισμένη ευθεία ή άξονας* μια ευθεία, έστω ε , στην οποία έχει οριστεί ένα σταθερό σημείο O , ένα ευθύγραμμο τμήμα OA που το μήκος του θεωρείται σαν μονάδα μέτρησης, δηλαδή $(OA) = 1$ και θετική η φορά από το O προς το A (Σχ. 6.1.1 - 1).

Ορισμός 6.1.1 - 2 (διανύσματος). Ορίζεται σαν διάνυσμα κάθε προσανατολισμένο ευθύγραμμο τμήμα επί του ε ή παράλληλου προς αυτόν.



Σχήμα 6.1.1 - 1: προσανατολισμένη ευθεία ή άξονας



Σχήμα 6.1.1 - 2: συμβολισμός διανυσμάτων

Στο εξής, εκτός αν διαφορετικά γράφεται, τα διανύσματα θα συμβολίζονται με έντονα γράμματα, όπως **a**, **b** κ.λπ., αντί του συμβολισμού \vec{a} , \vec{b} κ.λπ. (Σχ. 6.1.1 - 2)

Έστω ένα ορθοκανονικό σύστημα συντεταγμένων $Oxyz$. Τότε για την παράσταση ενός διανύσματος συναρτήσει των συντεταγμένων του διακρίνονται οι παρακάτω δύο περιπτώσεις:

- i) Η αρχή του διανύσματος να συμπίπτει με την αρχή των συντεταγμένων O και το τέλος του να είναι ένα σημείο $M(x, y)$, αντίστοιχα $M(x, y, z)$. Στην περίπτωση αυτή το διάνυσμα αυτό λέγεται **διάνυσμα θέσης** ή **διανυσματική ακτίνα** του σημείου M και συμβολίζεται με $\mathbf{r}(x, y)$,

αντίστοιχα $\mathbf{r}(x, y, z)$ ή απλά \mathbf{r} (Σχ. 6.1.1 - 3). Τότε οι συντεταγμένες του \mathbf{r} ορίζονται από τις προβολές του στους άξονες συντεταγμένων και είναι προφανώς οι πραγματικοί αριθμοί x, y, z , αντίστοιχα x, y, z , ενώ συμβολικά γράφεται

$$\mathbf{r} = \mathbf{r}(x, y) = \langle x, y \rangle, \quad \text{αντίστοιχα} \quad \mathbf{r} = \mathbf{r}(x, y, z) = \langle x, y, z \rangle.$$

Σύμφωνα με τον κανόνα του παραλληλογράμμου το άθροισμα των συνιστωσών διανυσμάτων $x\mathbf{i}$, $y\mathbf{j}$ και $z\mathbf{k}$ θα ορίζει το διάνυσμα \mathbf{r} , δηλαδή

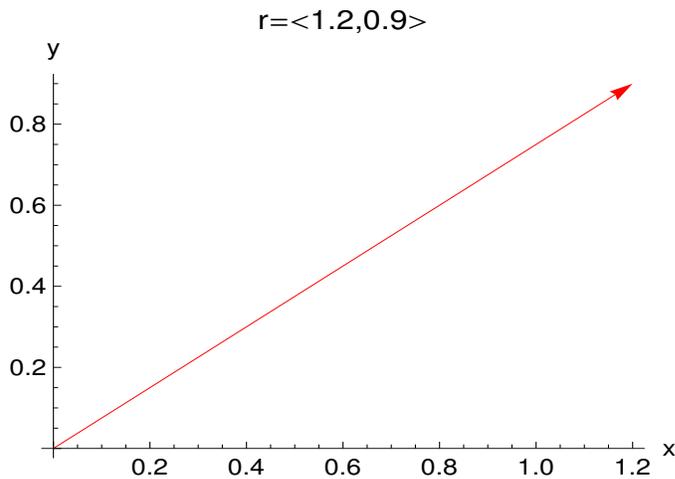
$$\mathbf{r} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j}, \quad \text{αντίστοιχα} \quad \mathbf{r} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}, \quad (6.1.1 - 1)$$

ενώ το μέτρο του \mathbf{r} ισούται με

$$r = |\mathbf{r}| = \sqrt{x^2 + y^2} = (x^2 + y^2)^{1/2},$$

$$\text{αντίστοιχα} \quad (6.1.1 - 2)$$

$$r = |\mathbf{r}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} = (x^2 + y^2 + z^2)^{1/2}.$$



Σχήμα 6.1.1 - 3: το διάνυσμα θέσης $\mathbf{r} = \langle 1.2, 0.9 \rangle$

ii) Γενικά, όταν το \mathbf{a} είναι ένα τυχόν διάνυσμα του \mathbb{R}^3 με αρχή το σημείο $A(x_1, y_1, z_1)$ και τέλος το $B(x_2, y_2, z_2)$, όμοια με την περίπτωση (i), οι συντεταγμένες του ορίζονται από τις προβολές του στους άξονες συντεταγμένων και είναι οι πραγματικοί αριθμοί $a_1 = x_2 - x_1$, $a_2 = y_2 - y_1$ και $a_3 = z_2 - z_1$. Συμβολικά γράφεται στην περίπτωση αυτή ότι

$$\mathbf{a} = \mathbf{a} \langle a_1, a_2, a_3 \rangle = \mathbf{a} \langle x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1 \rangle,$$

ενώ η αναλυτική έκφρασή του είναι

$$\begin{aligned} \mathbf{a} &= a_1 \mathbf{i} + a_2 \mathbf{j} + a_3 \mathbf{k} \\ &= (x_2 - x_1) \mathbf{i} + (y_2 - y_1) \mathbf{j} + (z_2 - z_1) \mathbf{k}. \end{aligned} \quad (6.1.1 - 3)$$

Το μέτρο του διανύσματος $\mathbf{a} = \mathbf{a} \langle a_1, a_2, a_3 \rangle$ συναρτήσει των συντεταγμένων ισούται στην περίπτωση αυτή με

$$a = |\mathbf{a}| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}. \quad (6.1.1 - 4)$$

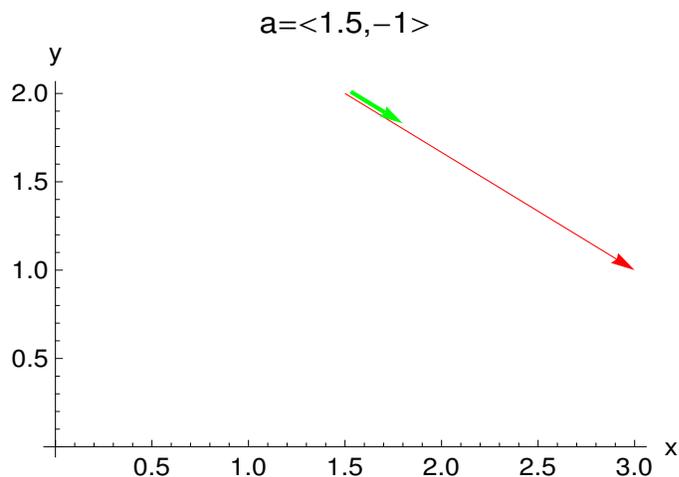
Αντίστοιχες εκφράσεις με τις (6.1.1 - 3) και (6.1.1 - 4) ισχύουν για το διάνυσμα $\mathbf{a} = \mathbf{a} \langle a_1, a_2 \rangle$

Ορισμός 6.1.1 - 3. Έστω \mathbf{a} τυχαίο διάνυσμα με $\mathbf{a} \neq \mathbf{0}$. Τότε ορίζεται σαν **μοναδιαίο διάνυσμα** ή **διανυσματική μονάδα** κατά τη διεύθυνση του \mathbf{a} και συμβολίζεται με \mathbf{n} το διάνυσμα (Σχ. 6.1.1 - 4)

$$\mathbf{n} = \frac{\mathbf{a}}{|\mathbf{a}|}. \quad (6.1.1 - 5)$$

Αν $\mathbf{a} = a_1 \mathbf{i} + a_2 \mathbf{j} + a_3 \mathbf{k} = \langle a_1, a_2, a_3 \rangle$, τότε το μοναδιαίο διάνυσμα ισούται με

$$\mathbf{n} = \frac{a_1 \mathbf{i} + a_2 \mathbf{j} + a_3 \mathbf{k}}{\sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}} = \frac{1}{\sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}} \langle a_1, a_2, a_3 \rangle. \quad (6.1.1 - 6)$$



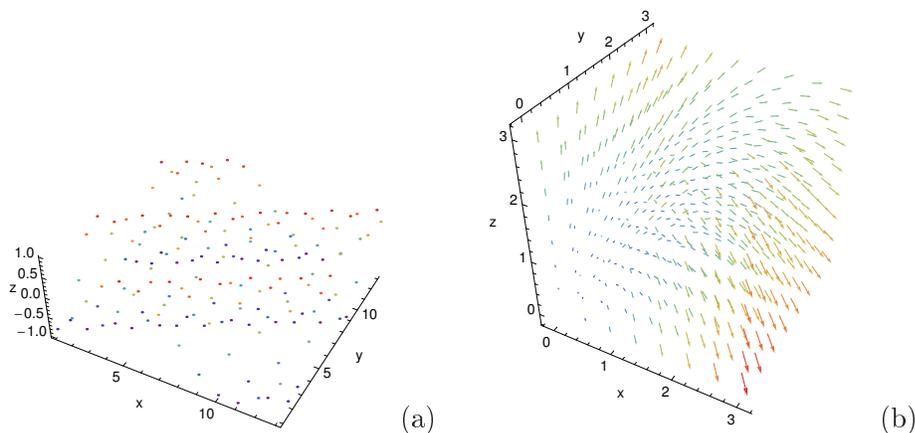
Σχήμα 6.1.1 - 4: το διάνυσμα $\mathbf{a} = \langle 1.5, -1 \rangle$ με κόκκινη και το αντίστοιχο μοναδιαίο \mathbf{n} με πράσινη γραμμή

6.1.2 Βαθμωτά και διανυσματικά πεδία

Για να γίνουν περισσότερο κατανοητές οι έννοιες του βαθμωτού και του διανυσματικού πεδίου, θεωρείται ότι σε τυχόν σημείο, έστω M , του χώρου που μας περιβάλλει αντιστοιχούν

- ένας πραγματικός αριθμός, έστω T , που συμβολίζει την τιμή της θερμοκρασίας και (Σχ. 6.1.2 - 1a)
- ένα διάνυσμα, έστω \mathbf{v} , που συμβολίζει την ταχύτητα του ανέμου στο σημείο αυτό (Σχ. 6.1.2 - 1b).

Έστω Δ το σύνολο με στοιχεία τις τιμές της θερμοκρασίας, αντίστοιχα της ταχύτητας στα παραπάνω σημεία M του χώρου. Τότε, όπως είναι γνωστό από τη Φυσική, επειδή οι τιμές της θερμοκρασίας και της ταχύτητας ή θα μεταβάλλονται ή θα είναι σταθερές σε ορισμένα από τα σημεία του M , το σύνολο Δ θα αποτελείται από διαφορετικά εν γένει στοιχεία, που είναι στην πρώτη περίπτωση αριθμοί και στη δεύτερη διανύσματα. Τότε οι τιμές στο Δ είναι δυνατόν να θεωρηθούν σαν οι τιμές (πεδίο τιμών) μιας συνάρτησης $f(x, y, z)$ για την πρώτη, μιας διανυσματικής συνάρτησης $\mathbf{F}(x, y, z)$ για τη



Σχήμα 6.1.2 - 1: (α) Η θερμοκρασία T (βαθμωτό πεδίο) και (β) η ταχύτητα v στα διάφορα σημεία M του χώρου (διανυσματικό πεδίο)

δεύτερη περίπτωση¹.

Σύμφωνα με τα παραπάνω, όταν περιγράφεται ένα βαθμωτό μέγεθος, όπως είναι η θερμοκρασία, θα λέγεται ότι έχουμε ένα **βαθμωτό** πεδίο (scalar field)² και η συνάρτηση που το περιγράφει βαθμωτή συνάρτηση ή απλά για ευκολία στο εξής συνάρτηση, που θα συμβολίζεται με f , g κ.λπ. ενώ, όταν περιγράφεται διανυσματικό μέγεθος, όπως είναι η ταχύτητα, θα λέγεται ότι έχουμε **διανυσματικό** πεδίο (vector field)³ και η συνάρτηση που το περιγράφει διανυσματική συνάρτηση και θα συμβολίζεται με \mathbf{F} , \mathbf{G} κ.λπ.

Αν τώρα $Oxyz$ είναι ένα ορθογώνιο σύστημα αξόνων του χώρου \mathbb{R}^3 , τότε η συνάρτηση f γράφεται συναρτήσει των μεταβλητών x , y και z ως $f = f(x, y, z)$, ενώ η διανυσματική συνάρτηση ως $\mathbf{F}(x, y, z)$, που σε αντιστοιχία με την αναλυτική έκφραση του διανύσματος $\mathbf{a} = a_1 \mathbf{i} + a_2 \mathbf{j} + a_3 \mathbf{k}$ της Παραγράφου

¹Η διανυσματική συνάρτηση δύο μεταβλητών, αντίστοιχα τριών μεταβλητών, θεωρείται σαν επέκταση της ήδη γνωστής από το Μάθημα: Διανυσματική Συνάρτηση μιας μεταβλητής. Η παραγωγή των διανυσματικών συναρτήσεων πολλών μεταβλητών γίνεται όμοια με εκείνων της μιας μεταβλητής, μόνον που η ολική παράγωγος $\mathbf{F}'(t)$ αντικαθίσταται στην περίπτωση αυτή από την μερική παράγωγο για κάθε μια από τις μεταβλητές.

²http://en.wikipedia.org/wiki/Scalar_field

³http://en.wikipedia.org/wiki/Vector_field

6.1 θα γράφεται ως εξής:

$$\mathbf{F} = \mathbf{F}(x, y, z) = P(x, y, z)\mathbf{i} + Q(x, y, z)\mathbf{j} + R(x, y, z)\mathbf{k}, \quad (6.1.2 - 1)$$

όταν P , Q και R είναι οι συνιστώσες ως προς τον x , y και z -άξονα. Θα πρέπει να σημειωθεί στο σημείο αυτό ότι οι τιμές τόσο του βαθμωτού όσο και του διανυσματικού πεδίου είναι ανεξάρτητες από την εκλογή του συστήματος των αξόνων.

Η αντίστοιχη έκφραση της (6.1.2 - 1) στο \mathbb{R}^2 είναι

$$\mathbf{F} = \mathbf{F}(x, y) = P(x, y)\mathbf{i} + Q(x, y)\mathbf{j}. \quad (6.1.2 - 2)$$

Το μέτρο ή η απόλυτη τιμή της διανυσματικής συνάρτησης (6.1.2 - 1) ορίζεται τότε από τη σχέση $|\mathbf{F}| = (P^2 + Q^2 + R^2)^{1/2}$, ενώ της (6.1.2 - 2) από την $|\mathbf{F}| = (P^2 + Q^2)^{1/2}$.

Παράδειγμα 6.1.2 - 1

Σύμφωνα με την (6.1.1 - 1) το διάνυσμα θέσης

$$\mathbf{r} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k} = \mathbf{F}(x, y, z),$$

είναι μια διανυσματική συνάρτηση τριών μεταβλητών, ενώ το μέτρο του

$$r = (x^2 + y^2 + z^2)^{1/2} = f(x, y, z)$$

είναι μια βαθμωτή συνάρτηση. Άλλα παραδείγματα διανυσματικών συναρτήσεων θα δοθούν στη συνέχεια του μαθήματος.

6.2 Κατευθυνόμενη παράγωγος

6.2.1 Εισαγωγικές έννοιες

Είναι ήδη γνωστό στον αναγνώστη ότι η παράγωγος μιας συνάρτησης μιας μεταβλητής ή και γενικότερα πολλών μεταβλητών, έστω $f(x, y)$, αντίστοιχα $f(x, y, z)$, ορίζει το **συντελεστή μεταβολής** της f ως προς τον αντίστοιχο άξονα συντεταγμένων, δηλαδή η f_x ως προς τον x -άξονα, κ.λπ. Στην παράγραφο αυτή θα γίνει μια γενίκευση της μεταβολής αυτής, θεωρώντας ότι οι μεταβλητές

x, y , αντίστοιχα x, y, z μεταβάλλονται ταυτόχρονα. Η έννοια της ταυτόχρονης μεταβολής δεν σημαίνει απαραίτητα ότι η μεταβολή είναι η ίδια για κάθε μεταβλητή, δηλαδή είναι δυνατόν να έχουμε διαφορετικές μεταβολές ως προς x, y και z .

Παράδειγμα 6.2.1 - 1

Έστω ένα υλικό σημείο που κινείται στο χώρο από το σημείο

$$A(x_0, y_0, z_0) = A(1, -2, 3)$$

στο

$$B(x_1, y_1, z_1) = B(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y, z_0 + \Delta z) = B(2, 0, 6).$$

Τότε

$$\Delta x = x_1 - x_0 = 2 - 1 = 1, \quad \Delta y = y_1 - y_0 = 0 - (-2) = 2 \quad \text{και}$$

$$\Delta z = z_1 - z_0 = 6 - 3 = 3, \quad \text{δηλαδή} \quad \Delta x \neq \Delta y \neq \Delta z.$$

Σύμφωνα με την Παράγραφο 6.1, η μεταβολή της θέσης του σημείου από το A στο B θα ορίζεται από τη διεύθυνση του διανύσματος

$$\mathbf{a} = \mathbf{i} + 2\mathbf{j} + 3\mathbf{k} = \langle 1, 2, 3 \rangle.$$

Επειδή όμως υπάρχουν άπειρα διανύσματα που έχουν την ίδια διεύθυνση με το διάνυσμα \mathbf{a} , ο ακριβής καθορισμός της διεύθυνσης της παραπάνω μεταβολής γίνεται μονοσήμαντα μόνον από το αντίστοιχο μοναδιαίο διάνυσμα, έστω \mathbf{n} του \mathbf{a} , δηλαδή στη συγκεκριμένη περίπτωση από το διάνυσμα

$$\begin{aligned} \mathbf{n} &= \frac{1}{\sqrt{1^2 + 2^2 + 3^2}} (\mathbf{i} + 2\mathbf{j} + 3\mathbf{k}) = \frac{1}{\sqrt{14}} (\mathbf{i} + 2\mathbf{j} + 3\mathbf{k}) \\ &= \left(\frac{1}{\sqrt{14}}, \frac{2}{\sqrt{14}}, \frac{3}{\sqrt{14}} \right) = \left\langle \frac{1}{\sqrt{14}}, \frac{2}{\sqrt{14}}, \frac{3}{\sqrt{14}} \right\rangle \\ &= \langle n_1, n_2, n_3 \rangle = \langle n_x, n_y, n_z \rangle. \end{aligned}$$

Σημείωση 6.2.1 - 1

Σύμφωνα με το Παράδειγμα 6.2.1 - 1, αν $A(x_0, y_0)$, $B(x_1, y_1)$ αντίστοιχα $A(x_0, y_0, z_0)$, $B(x_1, y_1, z_1)$ είναι δύο διαφορετικά σημεία του \mathbb{R}^2 , αντίστοιχα του \mathbb{R}^3 που βρίσκονται σε απόσταση s , τότε, αν $\mathbf{a} = \overrightarrow{AB}$, σύμφωνα με την (6.1.1 - 6) το μοναδιαίο διάνυσμα \mathbf{n} κατά τη διεύθυνση \overrightarrow{AB} θα ορίζεται από τη σχέση

$$\mathbf{n} = \frac{\overrightarrow{AB}}{|\overrightarrow{AB}|} = \frac{\mathbf{a}}{|\mathbf{a}|} = \frac{\mathbf{a}}{s}.$$

6.2.2 Ορισμός

Έχοντας τώρα υπ' όψιν και τους αντίστοιχους ορισμούς των παραγώγων συνάρτησης μιας ή περισσότερων μεταβλητών, η παράγωγος της συνάρτησης f στο σημείο A κατά τη διεύθυνση του μοναδιαίου διανύσματος \mathbf{n} ορίζεται ως εξής:

Ορισμός 6.2.2 - 1 (κατευθυνόμενη παράγωγος). Έστω η συνάρτηση

$$f(x, y) | S \subseteq \mathbb{R}^2, \quad \text{αντίστοιχα} \quad f(x, y, z) | S \subseteq \mathbb{R}^3$$

με S ανοικτό σύνολο, που υποτίθεται ότι η έχει πρώτης τάξης μερικές παραγώγους στο S . Αν $A(x_0, y_0)$, $B(x_1, y_1)$ αντίστοιχα $A(x_0, y_0, z_0)$, $B(x_1, y_1, z_1)$ είναι δύο διαφορετικά σημεία του S , που βρίσκονται σε απόσταση $s = |\overrightarrow{AB}| = |\mathbf{a}|$ και $\mathbf{n} = \langle n_x, n_y \rangle$, αντίστοιχα $\mathbf{n} = \langle n_x, n_y, n_z \rangle$ το μοναδιαίο διάνυσμα κατά τη διεύθυνση $\overrightarrow{AB} = \mathbf{a}$, η κατευθυνόμενη παράγωγος (directional derivative)⁴ της f στο σημείο A συμβολίζεται με $(D_{\mathbf{n}}f)_A$ και ορίζεται από την παρακάτω οριακή τιμή

$$(D_{\mathbf{n}}f)_A = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + s n_x, y_0 + s n_y) - f(x_0, y_0)}{s},$$

αντίστοιχα (6.2.2 - 1)

$$(D_{\mathbf{n}}f)_A = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + s n_x, y_0 + s n_y, z_0 + s n_z) - f(x_0, y_0, z_0)}{s},$$

εφόσον υπάρχει.

⁴http://en.wikipedia.org/wiki/Directional_derivative

Ισοδύναμα ο παραπάνω ορισμός γράφεται:

Ορισμός 6.2.2 - 2 (κατευθυνόμενη παράγωγος). Έστω η συνάρτηση

$$f(x, y) | S \subseteq \mathbb{R}^2, \quad \text{αντίστοιχα} \quad f(x, y, z) | S \subseteq \mathbb{R}^3$$

με S ανοικτό σύνολο, που υποτίθεται ότι η έχει πρώτης τάξης μερικές παραγώγους στο S . Αν $A(x_0, y_0)$, $B(x_1, y_1)$ αντίστοιχα $A(x_0, y_0, z_0)$, $B(x_1, y_1, z_1)$ είναι δύο διαφορετικά σημεία του S , που βρίσκονται σε απόσταση $s = |\overrightarrow{AB}| = |\mathbf{a}|$ και \mathbf{n} το μοναδιαίο διάνυσμα κατά τη διεύθυνση $\overrightarrow{AB} = \mathbf{a}$, η κατευθυνόμενη παράγωγος της f στο σημείο A συμβολίζεται με $(D_{\mathbf{n}}f)_A = \left. \frac{df}{ds} \right|_{\mathbf{n}, A}$ και ορίζεται από την παρακάτω οριακή τιμή

$$(D_{\mathbf{n}}f)_A = \left. \frac{df}{ds} \right|_{\mathbf{n}, A} = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{f(x_1, y_1) - f(x_0, y_0)}{s},$$

αντίστοιχα (6.2.2 - 2)

$$(D_{\mathbf{n}}f)_A = \left. \frac{df}{ds} \right|_{\mathbf{n}, A} = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{f(x_1, y_1, z_1) - f(x_0, y_0, z_0)}{s},$$

εφόσον υπάρχει.

Ορισμός 6.2.2 - 3. Έστω η συνάρτηση $f(x, y) | S \subseteq \mathbb{R}^2$, αντίστοιχα $f(x, y, z) | S \subseteq \mathbb{R}^3$ με S ανοικτό σύνολο, που υποτίθεται ότι η έχει πρώτης τάξης μερικές παραγώγους στο S . Αν η κατευθυνόμενη παράγωγος της f υπάρχει σε κάθε σημείο $A(x_0, y_0)$, αντίστοιχα $A(x_0, y_0, z_0)$ του S , τότε λέγεται ότι υπάρχει η κατευθυνόμενη παράγωγος (*directional derivative*) της f στο S και συμβολίζεται αυτό με

$$D_{\mathbf{n}}f = \left(\frac{df}{ds} \right)_{\mathbf{n}}. \quad (6.2.2 - 3)$$

Παρατηρήσεις 6.2.2 - 1

- i) Η (6.2.2 - 2) ορίζει το συντελεστή μεταβολής της f στο σημείο A κατά τη διεύθυνση του μοναδιαίου διανύσματος \mathbf{n} .

- ii) Ο τελεστής $\frac{d}{ds}$ στην περίπτωση αυτή έχει ερμηνεία ανάλογη των τελεστών $\frac{d}{dx}$ και $\frac{\partial}{\partial x}$, ενώ το απειροστό ds , όπως το αντίστοιχο dx , ορίζεται από το όριο $\lim_{s \rightarrow 0} s$ (βλέπε γεωμετρική ερμηνεία παραγώγου συνάρτησης μιας μεταβλητής).
- iii) Η (6.2.2 – 1), αντίστοιχα η (6.2.2 – 2) είναι **πραγματικοί αριθμοί**, ενώ η (6.2.2 – 3) **συνάρτηση** (βλέπε Παράδειγμα 6.3.2 - 3).

Στην επόμενη παράγραφο θα γίνει ο υπολογισμός της κατευθυνόμενης παραγώγου.

6.3 Κλίση συνάρτησης

6.3.1 Σχετικοί ορισμοί

Σύμφωνα με την (6.1.1 – 1), αν

$$\mathbf{r}_A = x_0 \mathbf{i} + y_0 \mathbf{j} + z_0 \mathbf{k} = \langle x_0, y_0, z_0 \rangle$$

το διάνυσμα θέσης του σημείου $A(x_0, y_0, z_0)$, τότε έχοντας υπ' όψιν και τον κανόνα του παραλληλογράμμου για την πρόσθεση διανυσμάτων το διάνυσμα θέσης \mathbf{r}_B του σημείου $B(x_1, y_1, z_1)$ θα δίνεται από τη σχέση

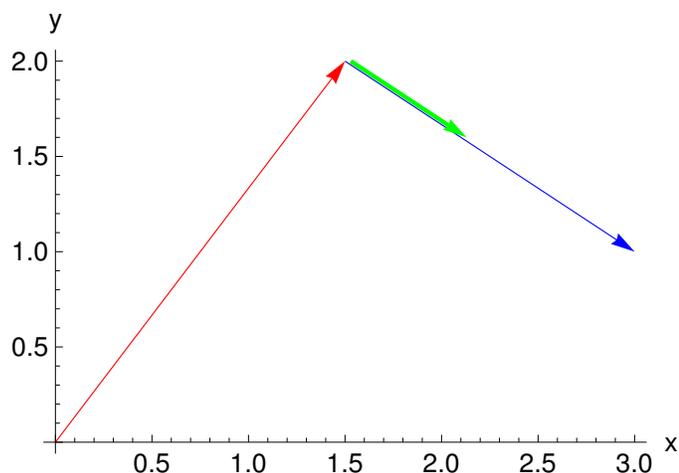
$$\mathbf{r}_B = \mathbf{r}_A + s \mathbf{n}$$

όταν $\mathbf{n} = \langle n_x, n_y, n_z \rangle$ το μοναδιαίο διάνυσμα κατά τη διεύθυνση $\overrightarrow{AB} = \mathbf{a}$ και $s = |\overrightarrow{AB}|$. Άρα (βλέπε Σχ. 6.3.1 - 1 για την αντίστοιχη περίπτωση στο \mathbb{R}^2)

$$\begin{aligned} \mathbf{r} &= \mathbf{r}_B = \mathbf{r}_A + s \mathbf{n} && (6.3.1 - 1) \\ &= (x_0 + s n_x) \mathbf{i} + (y_0 + s n_y) \mathbf{j} + (z_0 + s n_z) \mathbf{k} \\ &= x(s) \mathbf{i} + y(s) \mathbf{j} + z(s) \mathbf{k} = \mathbf{r}(s). \end{aligned}$$

Τότε από την (6.3.1 – 1) προκύπτει ότι

$$\begin{aligned} \frac{d\mathbf{r}}{ds} &= \frac{d}{ds} (\mathbf{r}_A + s \mathbf{n}) \\ &= \frac{d}{ds} (x_0 + s n_x) \mathbf{i} + \frac{d}{ds} (y_0 + s n_y) \mathbf{j} + \frac{d}{ds} (z_0 + s n_z) \mathbf{k} \\ &= n_x \mathbf{i} + n_y \mathbf{j} + n_z \mathbf{k} = \mathbf{n}. \end{aligned} \tag{6.3.1 - 2}$$



Σχήμα 6.3.1 - 1: Η Εξίσωση (6.3.1 – 2) στο \mathbb{R}^2 όπου \mathbf{r}_A το κόκκινο, \mathbf{n} το πράσινο και \mathbf{a} το μπλε διάνυσμα

Εφαρμόζοντας τον τύπο (6.3.1 – 4) του Θεωρήματος 6.3.1 - 1 για τον αλυσιδωτό κανόνα παραγωγίσης σύνθετης συνάρτησης⁵ και υποθέτοντας ότι

⁵Βλέπε αντίστοιχο τύπο (4.2.4 – 2) του Θεωρήματος 4.2.4 – 1 του Μαθήματος 4. Το θεώρημα του αλυσιδωτού κανόνα παραγωγίσης δίνεται στη συνέχεια με s αντί του t .

Θεώρημα 6.3.1 - 1 Έστω η συνάρτηση $f(x, y) | S \subseteq \mathbb{R}^2$, αντίστοιχα $f(x, y, z) | S \subseteq \mathbb{R}^3$ και $x = x(s)$, $y = y(s)$, αντίστοιχα $x = x(s)$, $y = y(s)$, $z = z(s)$ για κάθε $s \in A \subseteq \mathbb{R}$, όπου A ανοικτό σύνολο με τις αντίστοιχες τιμές της f να ανήκουν στο S για κάθε $s \in A$ και επί πλέον ότι υπάρχει η παράγωγος της f στο $(x(s), y(s))$, αντίστοιχα $(x(s), y(s), z(s))$ για κάθε $s \in A$. Τότε η συνάρτηση $f(x(s), y(s)) = f(s)$ παραγωγίζεται στο s και ισχύει

$$\frac{df(s)}{ds} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{dx}{ds} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{dy}{ds} = f_x \frac{dx}{ds} + f_y \frac{dy}{ds}, \quad (6.3.1 - 3)$$

αντίστοιχα η $f(x(s), y(s), z(s)) = f(s)$

$$\begin{aligned} \frac{df(s)}{ds} &= \frac{\partial f}{\partial x} \frac{dx}{ds} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{dy}{ds} + \frac{\partial f}{\partial z} \frac{dz}{ds} \\ &= f_x \frac{dx}{ds} + f_y \frac{dy}{ds} + f_z \frac{dz}{ds}. \end{aligned} \quad (6.3.1 - 4)$$

η f έχει τουλάχιστον 1ης τάξης μερικές παραγώγους στο S σύμφωνα και με τις (6.3.1 – 1) και (6.3.1 – 2) έχουμε

$$\begin{aligned} \left(\frac{df(s)}{ds} \right)_{\mathbf{n}} &= \frac{\partial f}{\partial x} \frac{dx(s)}{ds} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{dy(s)}{ds} + \frac{\partial f}{\partial z} \frac{dz(s)}{ds} \\ &= \left(\frac{\partial f}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial f}{\partial z} \mathbf{k} \right) \cdot \left(\frac{dx(s)}{ds} \mathbf{i} + \frac{dy(s)}{ds} \mathbf{j} + \frac{dz(s)}{ds} \mathbf{k} \right) \\ &= \left[\left(\frac{\partial}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial}{\partial z} \mathbf{k} \right) f \right] \cdot \left[\frac{d}{ds} \overbrace{(x(s) \mathbf{i} + y(s) \mathbf{j} + z(s) \mathbf{k})}^{(6.3.1-1)} \right] \\ &= (\nabla f) \cdot \overbrace{\frac{d\mathbf{r}(s)}{ds}}^{(6.3.1-2)} = (\nabla f) \cdot \mathbf{n} \end{aligned} \quad (6.3.1 - 5)$$

όπου το σύμβολο ∇ ορίζεται ως εξής:

Ορισμός 6.3.1 - 1 (διαφορικός τελεστής). Ορίζεται σαν διαφορικός τελεστής (*del*)⁶ στο \mathbb{R}^2 ο

$$\nabla = \frac{\partial}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y} \mathbf{j} = \left\langle \frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y} \right\rangle, \quad (6.3.1 - 6)$$

αντίστοιχα στο \mathbb{R}^3 ο

$$\nabla = \frac{\partial}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial}{\partial z} \mathbf{k} = \left\langle \frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right\rangle. \quad (6.3.1 - 7)$$

Από την (6.3.1 – 5) και τις (6.3.1 – 6), αντίστοιχα (6.3.1 – 7) έχουμε τον παρακάτω **τύπο υπολογισμού της κατευθυνόμενης παραγώγου**

$$\begin{aligned} D_{\mathbf{n}} f &= \left(\frac{df}{ds} \right)_{\mathbf{n}} = (\nabla f) \cdot \mathbf{n} = \langle f_x, f_y \rangle \cdot \langle n_x, n_y \rangle \\ &= f_x n_x + f_y n_y, \end{aligned} \quad (6.3.1 - 8)$$

αντίστοιχα

⁶<http://en.wikipedia.org/wiki/Del>

$$\begin{aligned} D_{\mathbf{n}}f &= \left(\frac{df}{ds} \right)_{\mathbf{n}} = (\nabla f) \cdot \mathbf{n} = \langle f_x, f_y, f_z \rangle \cdot \langle n_x, n_y, n_z \rangle \\ &= f_x n_x + f_y n_y + f_z n_z. \end{aligned} \quad (6.3.1 - 9)$$

Το **ανάδελα** ∇ (nabla), είναι ένα συμβολικό διάνυσμα με πολλές εφαρμογές στην περιγραφή των εξισώσεων διαφόρων προβλημάτων όπως του ηλεκτρομαγνητικού πεδίου (εξισώσεις του Maxwell)⁷, υδροδυναμικής, κυματικής, κ.λπ. και έχει ιδιότητες ανάλογες με εκείνες των γνωστών διανυσμάτων.

Σύμφωνα τώρα και με τους τύπους (6.3.1 – 8), αντίστοιχα (6.3.1 – 9) η κλίση ενός βαθμωτού πεδίου ορίζεται στη συνέχεια ως εξής:

Ορισμός 6.3.1 - 2 (κλίση). Έστω η συνάρτηση $f(x, y)|S \subseteq \mathbb{R}^2$, αντίστοιχα $f(x, y, z)|S \subseteq \mathbb{R}^3$ με S ανοικτό σύνολο, που έχει τουλάχιστον 1ης τάξης μερικές παραγώγους στο S . Τότε ορίζεται σαν κλίση (gradient)⁸ της f διανυσματική συνάρτηση

$$\text{grad } f = \nabla f = f_x \mathbf{i} + f_y \mathbf{j} = \langle f_x, f_y \rangle, \quad (6.3.1 - 10)$$

αντίστοιχα

$$\text{grad } f = \nabla f = f_x \mathbf{i} + f_y \mathbf{j} + f_z \mathbf{k} = \langle f_x, f_y, f_z \rangle. \quad (6.3.1 - 11)$$

Παρατηρήσεις 6.3.1 - 1

- i) Σύμφωνα με τον Ορισμό 6.3.1 - 2 η κλίση εφαρμόζεται σε βαθμωτή συνάρτηση, δηλαδή συνάρτηση που περιγράφει βαθμωτό πεδίο και δημιουργεί τη διανυσματική συνάρτηση ∇f , δηλαδή συνάρτηση που περιγράφει διανυσματικό πεδίο. Είναι προφανές ότι η κλίση σε σημείο $\nabla f|_A$ είναι διάνυσμα.
- ii Με τη βοήθεια της κλίσης οι αναγκαίες συνθήκες για την ύπαρξη ακρότατων της συνάρτησης $f(x, y)$ αντίστοιχα της $f(x, y, z)$ γράφονται

$$\nabla f = \langle f_x, f_y \rangle = \mathbf{0},$$

⁷Βλέπε βιβλιογραφία και βιβλίο Α. Μπράτσος [1] Κεφ. 4.

⁸<http://en.wikipedia.org/wiki/Gradient>

αντίστοιχα

$$\nabla f = \langle f_x, f_y, f_z \rangle = \mathbf{0}.$$

6.3.2 Ιδιότητες και εφαρμογές

Έστω $f, g|S \subseteq \mathbb{R}^2$, αντίστοιχα $f, g|S \subseteq \mathbb{R}^3$ και $\lambda \in \mathbb{R}$ σταθερά. Τότε:

Κατευθυνόμενης παραγώγου Κλίσης

1. $D_{\mathbf{n}}f = 0$ $\nabla f = \mathbf{0}$, όταν f σταθερά
2. $D_{\mathbf{n}}(f + g) = D_{\mathbf{n}}f + D_{\mathbf{n}}g$ $\nabla(f + g) = \nabla f + \nabla g$
3. $D_{\mathbf{n}}(fg) = f D_{\mathbf{n}}g + g D_{\mathbf{n}}f$ $\nabla(fg) = f \nabla g + g \nabla f$
4. $D_{\mathbf{n}}(\lambda f) = \lambda D_{\mathbf{n}}f$ $\nabla(\lambda f) = \lambda \nabla f$
5. $D_{\mathbf{n}}\left(\frac{f}{g}\right) = \frac{g D_{\mathbf{n}}f - f D_{\mathbf{n}}g}{g^2}$ $\nabla\left(\frac{f}{g}\right) = \frac{g \nabla f - f \nabla g}{g^2}$, όταν $g(\mathbf{x}) \neq 0$.

Η απόδειξη των ιδιοτήτων αφήνεται σαν άσκηση.

Παράδειγμα 6.3.2 - 1

Αν

$$f(x, y, z) = 3x^2y - y^3z^2,$$

να υπολογιστεί η κλίση στο σημείο $P(1, -2, -1)$.

Λύση. Είναι

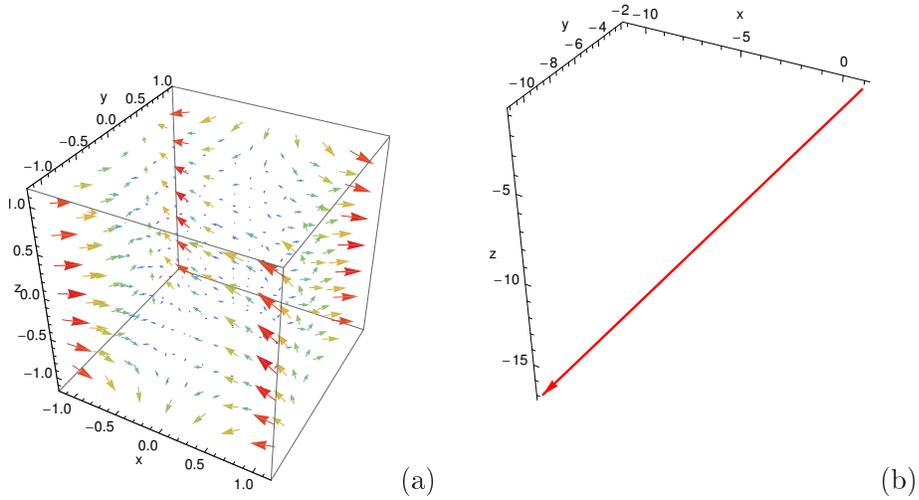
$$f_x = 6xy, \quad f_y = 3x^2 - 3y^2z^2 \quad \text{και} \quad f_z = -2y^3z.$$

Άρα (Σχ. 6.3.2 - 1a)

$$\nabla f = 6xy \mathbf{i} + 3(x^2 - y^2z^2) \mathbf{j} - 2y^3z \mathbf{k},$$

οπότε (Σχ. 6.3.2 - 1b)

$$\nabla f_{P(1,-2,-1)} = -12\mathbf{i} - 9\mathbf{j} - 16\mathbf{k} = \langle -12, -9, -16 \rangle.$$



Σχήμα 6.3.2 - 1: (α) Η γραφική παράσταση της κλίσης $\nabla f = 6xy\mathbf{i} + 3(x^2 - y^2z^2)\mathbf{j} - 2y^3z\mathbf{k}$, όταν $x, y, z \in [-1, 1]$ και (β) το διάνυσμα $\nabla f_{P(1,-2,-1)} = -12\mathbf{i} - 9\mathbf{j} - 16\mathbf{k} = \langle -12, -9, -16 \rangle$

■

Παράδειγμα 6.3.2 - 2

Όμοια, αν

$$f(x, y, z) = \ln |\mathbf{r}|,$$

όπου \mathbf{r} διάνυσμα θέσης, να υπολογιστεί η κλίση της f .

Λύση. Επειδή

$$|\mathbf{r}| = r = (x^2 + y^2 + z^2)^{1/2} \quad \text{είναι} \quad f(x, y, z) = \frac{1}{2} \ln (x^2 + y^2 + z^2).$$

Τότε

$$f_x = \frac{1}{2} \frac{\overbrace{(x^2 + y^2 + z^2)}^{2x}}{x^2 + y^2 + z^2} = \frac{x}{x^2 + y^2 + z^2},$$

ενώ λόγω της συμμετρίας της f ανάλογοι τύποι υπολογίζονται για τις παραγώγους f_y και f_z .

Άρα

$$\nabla f = f_x \mathbf{i} + f_y \mathbf{j} + f_z \mathbf{k} = \frac{x \mathbf{i} + y \mathbf{j} + z \mathbf{k}}{x^2 + y^2 + z^2} = \frac{\mathbf{r}}{r^2}.$$

■

Παράδειγμα 6.3.2 - 3

Να υπολογιστεί η κατευθυνόμενη παράγωγος της συνάρτησης

$$f(x, y, z) = x^2 + 2y^2 + 3z^2$$

στο σημείο $P(2, 1, 3)$ κατά τη διεύθυνση του διανύσματος $\alpha = \mathbf{i} - 2\mathbf{j}$.

Λύση. Αρχικά υπολογίζεται η κλίση της f ως εξής:

$$\nabla f = f_x \mathbf{i} + f_y \mathbf{j} + f_z \mathbf{k} = 2x \mathbf{i} + 4y \mathbf{j} + 6z \mathbf{k} = \langle f_x, f_y, f_z \rangle, \quad (1)$$

οπότε στο σημείο $P(2, 1, 3)$ θα έχουμε

$$\nabla f|_{P(2,1,3)} = 2 \cdot 2 \mathbf{i} + 4 \cdot 1 \mathbf{j} + 6 \cdot 3 \mathbf{k} = \langle 4, 4, 18 \rangle = \langle f_x|_P, f_y|_P, f_z|_P \rangle. \quad (2)$$

Το μοναδιαίο διάνυσμα \mathbf{n} κατά τη διεύθυνση του διανύσματος α είναι

$$\begin{aligned} \mathbf{n} &= \frac{\alpha}{|\alpha|} = \frac{\mathbf{i} - 2\mathbf{j} + 0\mathbf{k}}{\sqrt{1^2 + 2^2}} = \left\langle \frac{1}{\sqrt{5}}, -\frac{2}{\sqrt{5}}, 0 \right\rangle \\ &= \langle n_x, n_y, n_z \rangle. \end{aligned} \quad (3)$$

Επομένως σύμφωνα με την (6.3.1 – 9) από τις (2) και (3) προκύπτει

$$\begin{aligned} (D_{\mathbf{n}}f)_{P(2,1,3)} &= f_x|_P n_x + f_y|_P n_y + f_z|_P n_z \\ &= \frac{4 \cdot 1}{\sqrt{5}} + \frac{4 \cdot (-2)}{\sqrt{5}} + 18 \cdot 0 \\ &= -\frac{4}{\sqrt{5}} \approx -1.78885, \end{aligned}$$

δηλαδή σύμφωνα και με τις Παρατηρήσεις 6.2.2 - 1 (iii) πραγματικός αριθμός.

Έστω τώρα ότι ζητείται η κατευθυνόμενη παράγωγος κατά τη διεύθυνση του διανύσματος $\mathbf{a} = \mathbf{i} - 2\mathbf{j}$ γενικά και όχι σε συγκεκριμένο σημείο. Τότε όμοια από την (6.3.1 - 9) σύμφωνα με την (1) και την (3) έχουμε

$$\begin{aligned} D_{\mathbf{n}}f &= f_x n_x + f_y n_y + f_z n_z \\ &= \frac{2x \cdot 1}{\sqrt{5}} + \frac{4y \cdot (-2)}{\sqrt{5}} + 6z \cdot 0 \\ &= \frac{2}{\sqrt{5}}(x - 4y), \end{aligned}$$

δηλαδή όμοια σύμφωνα με τις Παρατηρήσεις 6.2.2 - 1 (iii) μια βαθμωτή συνάρτηση.

■

Παράδειγμα 6.3.2 - 4

Όμοια της συνάρτησης

$$f(x, y) = x e^{xy} + y$$

στο σημείο $P(2, 0)$ κατά τη διεύθυνση της γωνίας $\theta = 2\pi/3$.

Λύση. Για τον υπολογισμό της κλίσης της f έχουμε

$$f_x = \overbrace{(x)_x}^1 e^{xy} + x \overbrace{(xy)_x}^y e^{xy} = (1 + xy) e^{xy},$$

$$f_y = x \overbrace{(xy)_y}^x e^{xy} + 1 = x^2 e^{xy} + 1, \quad \text{οπότε}$$

$$\nabla f = (1 + xy) e^{xy} \mathbf{i} + (x^2 e^{xy} + 1) \mathbf{j}.$$

Άρα στο σημείο $P(2, 0)$ θα είναι

$$\nabla f|_{P(2,0)} = (1 + 0)e^0 \mathbf{i} + (1 + 2^2 e^0) \mathbf{j} = \mathbf{i} + 5\mathbf{j} = \langle 1, 5 \rangle = \langle f_x|_P, f_y|_P \rangle.$$

Το διάνυσμα κατά τη διεύθυνση της γωνίας $\theta = 2\pi/3$ είναι

$$\mathbf{a} = \cos \theta \mathbf{i} + \sin \theta \mathbf{j} = \cos \frac{2\pi}{3} \mathbf{i} + \sin \frac{2\pi}{3} \mathbf{j} = -\frac{1}{2} \mathbf{i} + \frac{\sqrt{3}}{2} \mathbf{j} = \left\langle -\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2} \right\rangle$$

όπου προφανώς $|\mathbf{a}| = \left(-\frac{1}{2}\right)^2 + \left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)^2 = 1$. Τότε το μοναδιαίο διάνυσμα \mathbf{n} κατά τη διεύθυνση του \mathbf{a} είναι

$$\mathbf{n} = \frac{\mathbf{a}}{|\mathbf{a}|} = -\frac{1}{2}\mathbf{i} + \frac{\sqrt{3}}{2}\mathbf{j} = \left\langle -\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2} \right\rangle = \langle n_x, n_y \rangle.$$

Επομένως σύμφωνα με την (6.3.1 – 8)

$$\begin{aligned} (D_{\mathbf{n}}f)_{P(2,0)} &= f_x|_P n_x + f_y|_P n_y \\ &= 1 \cdot \left(-\frac{1}{2}\right) + 5 \cdot \left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right) = \frac{5\sqrt{3} - 1}{2} \approx 3.830127. \end{aligned}$$

■

Σημείωση 6.3.2 - 1

Γενικότερα το διάνυσμα \mathbf{a} κατά τη διεύθυνση της γωνίας θ είναι

$$\mathbf{a} = \cos \theta \mathbf{i} + \sin \theta \mathbf{j} = \langle \cos \theta, \sin \theta \rangle$$

όπου προφανώς $|\mathbf{a}| = 1$, οπότε το μοναδιαίο διάνυσμα $\mathbf{n} = \mathbf{a}$.

Πρόταση 6.3.2 - 1. Η μέγιστη τιμή της κατευθυνόμενης παραγώγου $D_{\mathbf{n}}f$ μιας συνάρτησης f κατά τη διεύθυνση \mathbf{n} ισούται με $|\nabla f|$ και συμβαίνει, όταν τα ∇f και \mathbf{n} είναι ομόρροπα.

Απόδειξη. Έστω θ η γωνία των ∇f και \mathbf{n} . Τότε από την (6.3.1 – 5), σύμφωνα και με τον ορισμό του εσωτερικού γινομένου έχουμε

$$D_{\mathbf{n}}f = \nabla f \cdot \mathbf{n} = |\nabla f| |\mathbf{n}| \cos \theta = |\nabla f| \cos \theta. \quad (6.3.2 - 1)$$

Άρα το μέγιστο συμβαίνει, όταν $\cos \theta = 1$ ή $\theta = 0$, δηλαδή τα ∇f και \mathbf{n} είναι ομόρροπα και η μέγιστη τιμή προφανώς ισούται με $|\nabla f|$. ■

Παράδειγμα 6.3.2 - 5

Αν το ύψος h ενός λόφου δίνεται από τον τύπο

$$h = 1000 - 0.01x^2 - 0.02y^2,$$

να υπολογιστεί η διεύθυνση της μέγιστης μεταβολής στο σημείο $(60, 100)$ και η τιμή του.

Λύση. Έστω

$$f(x, y) = 1000 - 0.01x^2 - 0.02y^2.$$

Τότε σύμφωνα με την Πρόταση 6.3.2 - 1 η μέγιστη μεταβολή γίνεται στη διεύθυνση

$$\nabla f = f_x \mathbf{i} + f_y \mathbf{j} = \langle f_x, f_y \rangle = \langle -0.02x, -0.04y \rangle,$$

οπότε στο σημείο $(60, 100)$ η διεύθυνση είναι

$$\nabla f|_{(60,100)} = \nabla f(60, 100) = -1.2\mathbf{i} - 4\mathbf{j} = \langle -1.2, -4 \rangle$$

με τιμή $|\nabla f(60, 100)| = \sqrt{(-1.2)^2 + (-4)^2} \approx 4.176$. ■

Παράδειγμα 6.3.2 - 6

Όμοια της συνάρτησης

$$f(x, y, z) = (x + y)^2 + (y + z)^2 + (z + x)^2$$

στο σημείο $(2, -1, 2)$.

Λύση. Έχουμε $f_x = 4x + 2y + 2z$ και λόγω της συμμετρίας της f θα είναι $f_y = 4y + 2z + 2x$ και $f_z = 4z + 2x + 2y$. Άρα

$$\nabla f = f_x \mathbf{i} + f_y \mathbf{j} + f_z \mathbf{k} = \langle 4x + 2y + 2z, 4y + 2z + 2x, 4z + 2x + 2y \rangle,$$

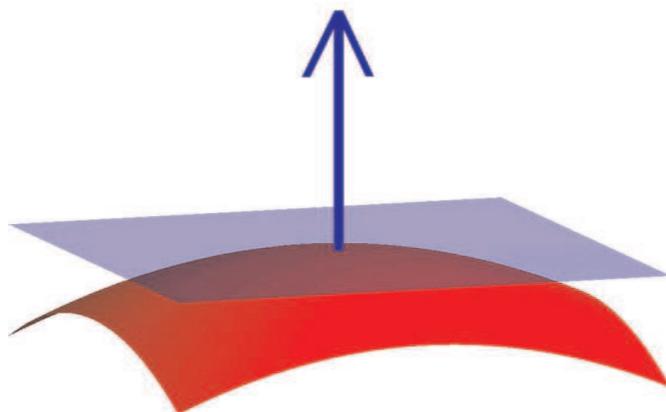
οπότε στο σημείο $(2, -1, 2)$ η διεύθυνση είναι

$$\nabla f(2, -1, 2) = 10\mathbf{i} + 4\mathbf{j} + 10\mathbf{k} = \langle 10, 4, 10 \rangle$$

με τιμή $|\nabla f(2, -1, 2)| = \sqrt{10^2 + 4^2 + 10^2} \approx 14.69694$. ■

Πρόταση 6.3.2 - 2. Το διάνυσμα της κλίσης $\nabla f(x_0, y_0)$ είναι **κάθετο** στην επιφάνεια $f(x, y) - k = 0$ στο σημείο $P(x_0, y_0)$, αντίστοιχα το $\nabla f(x_0, y_0, z_0)$ στην $f(x, y, z) - k = 0$ στο $P(x_0, y_0, z_0)$. (Σχ. 6.3.2 - 2)

Άμεση συνέπεια της Πρότασης 6.3.2 - 2 είναι το πόρισμα:



Σχήμα 6.3.2 - 2: Το διάνυσμα της κλίσης είναι κάθετο στην επιφάνεια και στο εφαπτόμενο επίπεδο

Πόρισμα 6.3.2 - 1.

- Το εφαπτόμενο επίπεδο στην επιφάνεια

$$f(x, y) - k = 0$$

στο σημείο $P(x_0, y_0)$ είναι κάθετο στο διάνυσμα της κλίσης $\nabla f(x_0, y_0)$.

Η εξίσωση του εφαπτόμενου επιπέδου στην περίπτωση αυτή είναι

$$z = f(x - x_0) + f_x|_P(x - x_0) + f_y|_P(y - y_0).$$

- Το εφαπτόμενο επίπεδο στην επιφάνεια

$$f(x, y, z) - k = 0$$

στο σημείο $P(x_0, y_0, z_0)$ είναι κάθετο στο διάνυσμα της κλίσης $\nabla f(x_0, y_0, z_0)$.

Η εξίσωσή του είναι

$$f_x|_P(x - x_0) + f_y|_P(y - y_0) + f_z|_P(z - z_0) = 0.$$

Σύμφωνα με το παραπάνω πόρισμα αποδεικνύεται ότι:

Πόρισμα 6.3.2 - 2. Έστω το επίπεδο π με εξίσωση $f(x, y, z) = Ax + By + Cz + D = 0$. Τότε το διάνυσμα $\nabla f = \langle A, B, C \rangle$ είναι κάθετο στο π .

Παράδειγμα 6.3.2 - 7

Ναδειχθεί ότι η κατευθυνόμενη παράγωγος της $g(x, y) = y^2/x$ σε κάθε σημείο της έλλειψης $2x^2 + y^2 = 1$, με $x \neq 0$, στην κατεύθυνση του μοναδιαίου διανύσματος, που είναι κάθετο στην έλλειψη στο σημείο αυτό, είναι ίση με μηδέν.

Λύση. Έστω $P = P(x_0, y_0)$ τυχόν σημείο της έλλειψης. Σύμφωνα με την Πρόταση 6.3.2 - 2 το διάνυσμα της κλίσης $\nabla f(x_0, y_0)$ είναι κάθετο στην έλλειψη $f(x, y) = 2x^2 + y^2 - 1$ στο σημείο αυτό. Τότε, επειδή

$$\nabla f(x_0, y_0) = \langle f_x, f_y \rangle = \langle 4x_0, 2y_0 \rangle,$$

το αντίστοιχο μοναδιαίο $\mathbf{n} = \langle n_x, n_y \rangle$ ισούται με

$$\begin{aligned} \mathbf{n} &= \frac{4x_0 \mathbf{i} + 2y_0 \mathbf{j}}{\sqrt{16x_0^2 + 4y_0^2}} = \frac{4x_0 \mathbf{i} + 2y_0 \mathbf{j}}{2\sqrt{4x_0^2 + y_0^2}} \\ &= \left\langle \frac{2x_0}{\sqrt{4x_0^2 + y_0^2}}, \frac{y_0}{\sqrt{4x_0^2 + y_0^2}} \right\rangle = \langle n_x, n_y \rangle \end{aligned} \quad (1)$$

Η κλίση της συνάρτησης $g(x, y)$ στο σημείο (x_0, y_0) είναι

$$\nabla g(x_0, y_0) = \langle g_x, g_y \rangle = \left\langle -\frac{y_0^2}{x_0^2}, \frac{2y_0}{x_0} \right\rangle. \quad (2)$$

Από τις (1) και (2) σύμφωνα και με την (6.3.1 - 8) - τύπος υπολογισμού - προκύπτει ότι

$$(D_{\mathbf{n}}g)_{P(x_0, y_0)} = \frac{2x_0}{\sqrt{4x_0^2 + y_0^2}} \left(-\frac{y_0^2}{x_0^2} \right) + \frac{y_0}{\sqrt{4x_0^2 + y_0^2}} \frac{2y_0}{x_0} = 0,$$

δηλαδή η αποδεικτέα. ■

6.3.3 Συντηρούμενα διανυσματικά πεδία

Τα πεδία αυτά συναντώνται στη Φυσική και εφαρμογές των θα δοθούν στα επিকাμπύλια ολοκληρώματα.

Ορισμός 6.3.3 - 1 (συντηρούμενο πεδίο). Το διανυσματικό πεδίο που περιγράφεται από τη διανυσματική συνάρτηση \mathbf{F} θα λέγεται συντηρούμενο (conservative field)⁹, όταν

$$\mathbf{F} = \nabla\varphi. \quad (6.3.3 - 1)$$

Στις περιπτώσεις αυτές η βαθμωτή συνάρτηση φ ορίζεται σαν το **δυναμικό** (potential) του διανυσματικού πεδίου.

Παράδειγμα 6.3.3 - 1

Έστω το διανυσματικό πεδίο που περιγράφεται από τη διανυσματική συνάρτηση

$$\mathbf{F}(x, y, z) = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}.$$

Ζητείται να υπολογιστεί το δυναμικό του, εφόσον υπάρχει.

Λύση. Έστω $\varphi(x, y, z)$ το δυναμικό του πεδίου. Τότε

$$\mathbf{F} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k} = \nabla\varphi = \varphi_x\mathbf{i} + \varphi_y\mathbf{j} + \varphi_z\mathbf{k},$$

οπότε

$$\varphi_x = x, \quad \varphi_y = y \quad \text{και} \quad \varphi_z = z,$$

δηλαδή

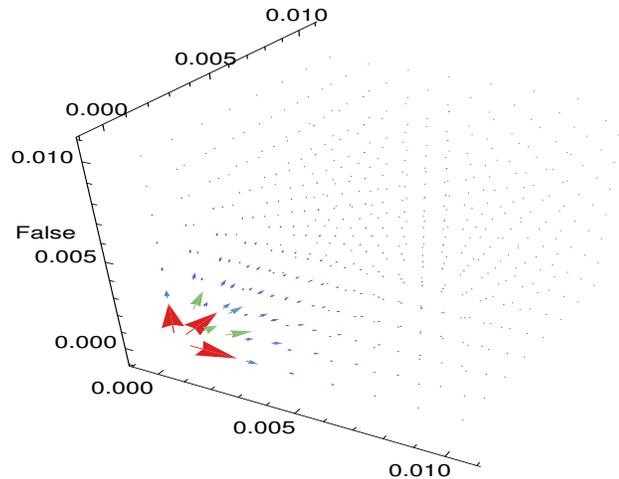
$$\begin{aligned} d\varphi &= \varphi_x dx + \varphi_y dy + \varphi_z dz = x dx + y dy + z dz \\ &= \frac{1}{2} (x^2 + y^2 + z^2)_x dx + \frac{1}{2} (x^2 + y^2 + z^2)_y dy \\ &\quad + \frac{1}{2} (x^2 + y^2 + z^2)_z dz = \frac{1}{2} d(x^2 + y^2 + z^2). \end{aligned}$$

Άρα

$$\varphi(x, y, z) = \frac{1}{2} (x^2 + y^2 + z^2) + c,$$

όταν c σταθερά. ■

⁹http://en.wikipedia.org/wiki/Conservative_field



Σχήμα 6.3.3 - 1: Παράδειγμα 6.3.3 - 2: η μορφή του πεδίου Coulomb

Παράδειγμα 6.3.3 - 2

Έστω το πεδίο Coulomb (Σχ. 6.3.3 - 1), που περιγράφεται από τη διανυσματική συνάρτηση

$$\mathbf{F} = \frac{qq'}{4\pi\epsilon_0} \frac{\mathbf{r}}{r^3} = \frac{qq'}{4\pi\epsilon_0} \frac{x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}}.$$

Τότε η \mathbf{F} είναι δυνατόν να θεωρηθεί σαν η κλίση της βαθμωτής συνάρτησης

$$\varphi = \varphi(x, y, z) = -\frac{qq'}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r} = -\frac{qq'}{4\pi\epsilon_0} (x^2 + y^2 + z^2)^{-1/2},$$

οπότε η φ ορίζει στην περίπτωση αυτή το δυναμικό του πεδίου Coulomb.¹⁰

Είναι προφανές ότι υπάρχουν και διανυσματικά πεδία που δεν είναι οι κλίσεις βαθμωτών πεδίων. Του είδους αυτού τα πεδία λέγονται **μη συντηρούμενα**.

Ασκήσεις

1. Να υπολογιστεί η κλίση των παρακάτω συναρτήσεων

i) $e^x \sin y$

vi) $e^{-x^2} - y^{1/2}$

ii) $\ln(x^2 + y^2 - z^2)$

vii) $\sin(x^2 + y^2) - z^2$

¹⁰http://en.wikipedia.org/wiki/Coulomb%27s_law#Electric_field

2. Να υπολογιστεί η διευθυνόμενη παράγωγος των παρακάτω συναρτήσεων f στο σημείο P κατά τη διεύθυνση του διανύσματος \mathbf{a} , όταν

i) $f = x^2 + y^2 + z^2$, $P(1, 2, 3)$, $\mathbf{a} = \mathbf{i} + \mathbf{j} - \mathbf{k}$

ii) $f = e^{x-y}$, $P(0, -1)$, $\mathbf{a} = \mathbf{i} + 2\mathbf{j}$

iii) $f = e^x \cos 2y$, $P(1, \pi, 0)$, $\mathbf{a} = \mathbf{i} + \mathbf{k}$.

3. Να βρεθεί η σταθερά γ , έτσι ώστε σε κάθε σημείο τομής των δύο σφαιρών

$$(x - \gamma)^2 + y^2 + z^2 = 3, \quad x^2 + (y - 1)^2 + z^2 = 1$$

τα αντίστοιχα εφαπτόμενα επίπεδα να είναι κάθετα μεταξύ τους.

4. Να βρεθεί ο γεωμετρικός τόπος των σημείων της επιφάνειας $(y + z)^2 + (z - x)^2 = 16$, στα οποία η ευθεία που είναι κάθετη στην επιφάνεια, να είναι παράλληλη στο yz -επίπεδο.

5. Να βρεθούν τα a, b, c , έτσι ώστε οι σφαίρες

$$(x - b)^2 + (y - b)^2 + (z - c)^2 = 1 \quad \text{και} \quad x^2 + y^2 + z^2 = 1$$

να τέμνονται κάθετα.

6.4 Απόκλιση

6.4.1 Ορισμός και ιδιότητες

Ορισμός 6.4.1 - 1 (απόκλιση). Έστω ένα διανυσματικό πεδίο που περιγράφεται από τη διανυσματική συνάρτηση $\mathbf{F} = P\mathbf{i} + Q\mathbf{j} + R\mathbf{k}$, όταν P, Q και R οι συνιστώσες της \mathbf{F} ως προς το ορθογώνιο σύστημα αξόνων $Oxyz$ και ότι η \mathbf{F} έχει τουλάχιστον πρώτης τάξης μερικές παραγώγους σε κάθε σημείο (x, y, z) του πεδίου ορισμού της. Τότε ορίζεται σαν απόκλιση (divergence)¹¹ της \mathbf{F} και συμβολίζεται με $\text{div}\mathbf{F}$ ή $\nabla \cdot \mathbf{F}$, η βαθμωτή συνάρτηση

$$\text{div}\mathbf{F} = \nabla \cdot \mathbf{F} = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z}. \quad (6.4.1 - 1)$$

¹¹<http://en.wikipedia.org/wiki/Divergence>

Αντίστοιχος ορισμός δίνεται, όταν $\mathbf{F} = P\mathbf{i} + Q\mathbf{j}$.

Σημείωση 6.4.1 - 1

Είναι $\nabla \cdot \mathbf{F} \neq \mathbf{F} \cdot \nabla$, διαφορετικά το $\nabla \cdot \mathbf{F}$ είναι συμβολισμός και δεν έχει την έννοια του εσωτερικού γινομένου.

Ιδιότητες της απόκλισης

- i) $\nabla \cdot (\lambda \mathbf{F} + \mu \mathbf{G}) = \lambda \nabla \cdot \mathbf{F} + \mu \nabla \cdot \mathbf{G}$ για κάθε $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ (γραμμική),
- ii) $\nabla \cdot (f\mathbf{G}) = (\nabla f) \cdot \mathbf{G} + f(\nabla \cdot \mathbf{G})$, όταν η f είναι βαθμωτή συνάρτηση.

Παράδειγμα 6.4.1 - 1

Αν $\mathbf{F} = x^2z\mathbf{i} + y^2\mathbf{j} - z^3\mathbf{k}$, να υπολογισθεί η απόκλιση στο σημείο $(1, -1, 2)$.

Λύση. Είναι $P(x, y, z) = x^2z$, $Q(x, y, z) = y^2$ και $R(x, y, z) = -z^3$, οπότε

$$\nabla \cdot \mathbf{F} = 2xz + 2y - 3z^2.$$

Τότε $\nabla \cdot \mathbf{F}_{(1,-1,2)} = -10$. ■

6.4.2 Τελεστής Laplace

Έστω ότι η συνάρτηση $f(x, y, z)$ έχει μερικές παραγώγους τουλάχιστον 2ης τάξης σε κάθε σημείο του πεδίου ορισμού της. Τότε η κλίση της είναι

$$\nabla f = \frac{\partial f}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial f}{\partial z} \mathbf{k},$$

οπότε για την απόκλιση της διανυσματικής συνάρτησης ∇f έχουμε

$$\begin{aligned} \nabla \cdot (\nabla f) &= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial f}{\partial z} \right) \\ &= \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}. \end{aligned} \quad (6.4.2 - 1)$$

Δίνονται στη συνέχεια οι παρακάτω ορισμοί.

Ορισμός 6.4.2 - 1 (τελεστής Laplace). Ο τελεστής Laplace (Laplacian operator)¹² είναι ένας διαφορικός τελεστής 2ης τάξης και ορίζεται στο \mathbb{R}^2 ως

$$\Delta = \nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2}, \quad (6.4.2 - 2)$$

αντίστοιχα στο \mathbb{R}^3 ως

$$\Delta = \nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}. \quad (6.4.2 - 3)$$

Σύμφωνα και με την (6.4.2 - 1) έχουμε τον παρακάτω ορισμό.

Ορισμός 6.4.2 - 2 (Laplacian συνάρτησης). Έστω η συνάρτηση $f(x, y)$ $|S \subseteq \mathbb{R}^2$, αντίστοιχα $f(x, y, z) | S \subseteq \mathbb{R}^3$ με S ανοικτό σύνολο, που έχει τουλάχιστον 2ης τάξης μερικές παραγώγους στο S . Τότε η Laplacian της f ορίζεται ως

$$\nabla \cdot (\nabla f) = \nabla^2 f = \Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}, \quad (6.4.2 - 4)$$

αντίστοιχα

$$\nabla \cdot (\nabla f) = \nabla^2 f = \Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}. \quad (6.4.2 - 5)$$

Ειδικά, όταν

$$\nabla^2 f = 0 \quad (6.4.2 - 6)$$

η f λέγεται **αρμονική** και η (6.4.2 - 6) ορίζει την **εξίσωση του Laplace** (Laplace's equation)¹³.

¹²http://en.wikipedia.org/wiki/Laplacian_operator

¹³http://en.wikipedia.org/wiki/Laplace%27s_equation

6.5 Στροβιλισμός

6.5.1 Ορισμός και ιδιότητες

Ορισμός 6.5.1 - 1 (στροβιλισμός). Έστω ένα διανυσματικό πεδίο που περιγράφεται από τη διανυσματική συνάρτηση $\mathbf{F} = P\mathbf{i} + Q\mathbf{j} + R\mathbf{k}$ όπου P , Q και R οι συνιστώσες της \mathbf{F} ως προς ένα ορθογώνιο σύστημα αξόνων $Oxyz$ και για την οποία υποτίθεται ότι υπάρχουν τουλάχιστον οι πρώτης τάξης μερικές παράγωγοι σε κάθε σημείο του πεδίου ορισμού της. Τότε ορίζεται σαν στροβιλισμός (curl)¹⁴ της \mathbf{F} και συμβολίζεται με $\text{curl } \mathbf{F}$ ή $\text{rot } \mathbf{F}$ ή και $\nabla \times \mathbf{F}$, η διανυσματική συνάρτηση

$$\nabla \times \mathbf{F} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix}. \quad (6.5.1 - 1)$$

Από την (6.5.1 - 1) προκύπτει ότι¹⁵

$$\nabla \times \mathbf{F} = (R_y - Q_z)\mathbf{i} + (P_z - R_x)\mathbf{j} + (Q_x - P_y)\mathbf{k}. \quad (6.5.1 - 2)$$

Ιδιότητες του στροβιλισμού

Οι περισσότερες χρησιμοποιούμενες είναι:

- i) $\nabla \times (\mathbf{F} + \mathbf{G}) = \nabla \times \mathbf{F} + \nabla \times \mathbf{G}$,
- ii) $\nabla \times (\lambda \mathbf{F}) = \lambda \nabla \times \mathbf{F}$ για κάθε $\lambda \in \mathbb{R}$,
- iii) $\nabla \times (\nabla f) = \mathbf{0}$, δηλαδή ο στροβιλισμός της κλίσης είναι μηδέν,
- iv) $\nabla \cdot (\nabla \times \mathbf{F}) = 0$ η απόκλιση του στροβιλισμού είναι μηδέν

Η απόδειξη αφήνεται σαν άσκηση.

¹⁴[http://en.wikipedia.org/wiki/Curl_\(mathematics\)](http://en.wikipedia.org/wiki/Curl_(mathematics))

¹⁵Βλέπε Ανώτερα Μαθηματικά I Ναυπηγών Μάθημα 11: Διανυσματικές Συναρτήσεις.

Παράδειγμα 6.5.1 - 1

Έστω $\mathbf{F} = yz\mathbf{i} + zx\mathbf{j} + 2xy\mathbf{k}$. Τότε

$$P(x, y, z) = yz, \quad Q(x, y, z) = zx \quad \text{και} \quad R(x, y, z) = 2xy,$$

οπότε

$$\nabla \times \mathbf{F} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ yz & xz & 2xy \end{vmatrix} = x\mathbf{i} - y\mathbf{j},$$

δηλαδή το διάνυσμα $\nabla \times \mathbf{F}$ ανήκει στο xy -επίπεδο.

6.5.2 Αστρόβιλα διανυσματικά πεδία

Ορισμός 6.5.2 - 1 (αστρόβιλο πεδίο). Έστω ένα διανυσματικό πεδίο που περιγράφεται από τη διανυσματική συνάρτηση \mathbf{F} . Τότε το πεδίο θα λέγεται αστρόβιλο (*irrotational vector field*)¹⁶, όταν ισχύει

$$\nabla \times \mathbf{F} = \mathbf{0}. \quad (6.5.2 - 1)$$

Σε οποιαδήποτε άλλη περίπτωση το πεδίο θα λέγεται στροβιλό (*vortex field*).

Παράδειγμα 6.5.2 - 1

Το διανυσματικό πεδίο

$$\mathbf{F} = 4x^3y^3z^2\mathbf{i} + 3x^4y^2z^2\mathbf{j} + 2x^4y^3z\mathbf{k}$$

είναι αστρόβιλο, επειδή

$$\nabla \times \mathbf{F} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 4x^3y^3z^2 & 3x^4y^2z^2 & 2x^4y^3z \end{vmatrix} = \mathbf{0}.$$

Αποδεικνύεται ότι ισχύει το παρακάτω θεώρημα.

¹⁶http://en.wikipedia.org/wiki/Irrotational_field#Irrotational_vector_fields

Θεώρημα 6.5.2 - 1. Ένα διανυσματικό πεδίο είναι αστρόβιλο, όταν είναι συντηρούμενο και αντίστροφα.

Εφαρμογές του θεωρήματος θα δοθούν στο Μάθημα των Επικαμπύλιων Ολοκληρωμάτων.

Ασκήσεις

1. Να υπολογιστεί ο στροβιλισμός των διανυσματικών πεδίων που περιγράφονται από τις παρακάτω διανυσματικές συναρτήσεις \mathbf{F} :

i) $x^2\mathbf{i} + y^2\mathbf{j} + z^2\mathbf{k}$,

ii) $x\mathbf{i} + yz\mathbf{j} - (x^2 + z^2)\mathbf{k}$.

2. Δείξτε ότι το παρακάτω πεδίο είναι αστρόβιλο

$$\mathbf{F} = 6xy\mathbf{i} + (3x^2 - 3y^2z^2)\mathbf{j} - 2y^3z\mathbf{k}.$$

Εφαρμογές

1. Following Peregrine [7] the equations of motion describing relatively long, small amplitude waves propagating in water of varying depth in $2 + 1$ dimensions are given by

$$\frac{\partial \zeta}{\partial t} + \nabla \cdot [(h + \zeta) \mathbf{u}] = 0, \quad (1)$$

$$\mathbf{u}_t + (\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} + g \nabla \zeta = \frac{1}{2} h \frac{\partial}{\partial t} \nabla [\nabla \cdot (h \mathbf{u})] - \frac{1}{6} h^2 \frac{\partial}{\partial t} \nabla (\nabla \cdot \mathbf{u}) \quad (2)$$

in the region $\Omega = \{(x, y); L_x^0 < x < L_x^1, L_y^0 < y < L_y^1\}$ for $t > 0$ where $\zeta = \zeta(x, y, t)$ is the free surface displacement as it is measured from still water level and $\mathbf{u} = \mathbf{u}(x, y, t) = [u_1, u_2]^\top$ with \top denoting transpose, is the depth-averaged horizontal velocity vector both sufficient differentiable functions, $\nabla = \left[\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y} \right]^\top$, $h = h(x, y)$ is the still water depth and g the gravitational acceleration. Give the analytic form of Equations (1)-(2).

2. A phase field model, which is a mathematical model for solving interfacial problems, is mainly applied to solidification dynamics [6], in viscous

fingering, fracture dynamics, vesicle dynamics, etc. This model, when describes the evolution of phase and temperature in a two-phase medium, has in general the form

$$q(\theta)\phi_t = \nabla \cdot (A(\theta)\nabla\phi) + f(\phi, u) \quad (3)$$

$$u_t = \Delta u + [p(\phi)]_t; \quad (x, y) \in \Omega, \quad t > 0, \quad (4)$$

where $\Omega = [L_x^0, L_x^1] \times [L_y^0, L_y^1]$, $\phi = \phi(x, y, t)$ is the phase indicator function, $u = u(x, y, t)$ is the temperature, $\theta = \arctan(\phi_y/\phi_x)$, q , p and f are given scalar functions, and $A = A(\theta)$ is a 2×2 matrix with appropriate entries. Similarly give the analytic form of Equations (3)-(4).

¹⁷Απαγορεύεται η αναδημοσίευση ή αναπαραγωγή του παρόντος στο σύνολό του ή τμημάτων του χωρίς τη γραπτή άδεια του Καθ. Α. Μπράτσου.

E-mail: bratsos@teiath.gr URL: <http://users.teiath.gr/bratsos/>

Βιβλιογραφία

- [1] Μπράτσος, Α. (2011), Εφαρμοσμένα Μαθηματικά, Εκδόσεις Α. Σταμούλη, Αθήνα, ISBN 978-960-351-874-7.
- [2] Μπράτσος, Α. (2002), Ανώτερα Μαθηματικά, Εκδόσεις Α. Σταμούλη, Αθήνα, ISBN 960-351-453-5/978-960-351-453-4.
- [3] Don, E., Schaum's Outlines – Mathematica (2006), Εκδόσεις Κλειδάριθμος, ISBN 978-960-461-000-6.
- [4] Finney R. L., Giordano F. R. (2004), Απειροστικός Λογισμός II, Πανεπιστημιακές Εκδόσεις Κρήτης, ISBN 978-960-524-184-1 .
- [5] Spiegel M., Wrede R. (2006), Ανώτερα Μαθηματικά, Εκδόσεις Τζιόλα, ISBN 960-418-087-8.
- [6] Boettinger, W. J., Warren, J. A., Beckermann, C., and Karma, A., Phase-Field Simulation of solidification, Annual Review of Materials Research 32 (2002) 163-194.
- [7] Peregrine, D.M., Long waves on a beach, J. Fluid Mech., (1967) Vol. 27, Part 4.

Μαθηματικές βάσεις δεδομένων

- http://en.wikipedia.org/wiki/Main_Page
- <http://eqworld.ipmnet.ru/index.htm>
- <http://mathworld.wolfram.com/>
- <http://eom.springer.de/>

Ανοικτά Ακαδημαϊκά Μαθήματα

Τεχνολογικό Εκπαιδευτικό Ίδρυμα Αθήνας

Τέλος Ενότητας

Χρηματοδότηση

- Το παρόν εκπαιδευτικό υλικό έχει αναπτυχθεί στα πλαίσια του εκπαιδευτικού έργου του διδάσκοντα.
- Το έργο «**Ανοικτά Ακαδημαϊκά Μαθήματα στο ΤΕΙ Αθήνας**» έχει χρηματοδοτήσει μόνο τη αναδιαμόρφωση του εκπαιδευτικού υλικού.
- Το έργο υλοποιείται στο πλαίσιο του Επιχειρησιακού Προγράμματος «Εκπαίδευση και Δια Βίου Μάθηση» και συγχρηματοδοτείται από την Ευρωπαϊκή Ένωση (Ευρωπαϊκό Κοινωνικό Ταμείο) και από εθνικούς πόρους.



Ευρωπαϊκή Ένωση
Ευρωπαϊκό Κοινωνικό Ταμείο



ΥΠΟΥΡΓΕΙΟ ΠΑΙΔΕΙΑΣ ΚΑΙ ΘΡΗΣΚΕΥΜΑΤΩΝ
ΕΙΔΙΚΗ ΥΠΗΡΕΣΙΑ ΔΙΑΧΕΙΡΙΣΗΣ

Με τη συγχρηματοδότηση της Ελλάδας και της Ευρωπαϊκής Ένωσης



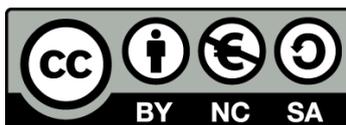
Σημειώματα

Σημείωμα Αναφοράς

Copyright TEI Αθήνας, Αθανάσιος Μπράτσος, 2014. Αθανάσιος Μπράτσος. «Ανώτερα Μαθηματικά II. Ενότητα 6: Διανυσματικός Διαφορικός Λογισμός». Έκδοση: 1.0. Αθήνα 2014. Διαθέσιμο από τη δικτυακή διεύθυνση: ocp.teiath.gr.

Σημείωμα Αδειοδότησης

Το παρόν υλικό διατίθεται με τους όρους της άδειας χρήσης Creative Commons Αναφορά, Μη Εμπορική Χρήση Παρόμοια Διανομή 4.0 [1] ή μεταγενέστερη, Διεθνής Έκδοση. Εξαιρούνται τα αυτοτελή έργα τρίτων π.χ. φωτογραφίες, διαγράμματα κ.λ.π., τα οποία εμπεριέχονται σε αυτό και τα οποία αναφέρονται μαζί με τους όρους χρήσης τους στο «Σημείωμα Χρήσης Έργων Τρίτων».



[1] <http://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/4.0/>

Ως **Μη Εμπορική** ορίζεται η χρήση:

- που δεν περιλαμβάνει άμεσο ή έμμεσο οικονομικό όφελος από την χρήση του έργου, για το διανομέα του έργου και αδειοδόχο
- που δεν περιλαμβάνει οικονομική συναλλαγή ως προϋπόθεση για τη χρήση ή πρόσβαση στο έργο
- που δεν προσπορίζει στο διανομέα του έργου και αδειοδόχο έμμεσο οικονομικό όφελος (π.χ. διαφημίσεις) από την προβολή του έργου σε διαδικτυακό τόπο

Ο δικαιούχος μπορεί να παρέχει στον αδειοδόχο ξεχωριστή άδεια να χρησιμοποιεί το έργο για εμπορική χρήση, εφόσον αυτό του ζητηθεί.

Διατήρηση Σημειωμάτων

- Οποιαδήποτε αναπαραγωγή ή διασκευή του υλικού θα πρέπει να συμπεριλαμβάνει:
- Το Σημείωμα Αναφοράς
- Το Σημείωμα Αδειοδότησης
- Τη δήλωση Διατήρησης Σημειωμάτων
- Το Σημείωμα Χρήσης Έργων Τρίτων (εφόσον υπάρχει) μαζί με τους συνοδευόμενους υπερσυνδέσμους.